

$$\underline{V} = \hat{V} e^{j(\omega t + \varphi)}$$

$\hat{V}$  : module de  $\underline{V}$   
 $e^{j(\omega t + \varphi)}$  : nombre complexe

4 façons de décrire ces fonctions :

- expression analytique
- représentation graphique
- vecteur de Fresnel associé
- complexe associé

$$\cos a \cos b = \frac{\cos(a-b) + \cos(a+b)}{2}$$

Dipôles électriques passif

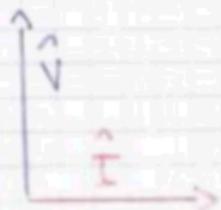
dipôle actif  $\rightarrow$  générateur

dipôle passif  $\rightarrow$  récepteur  $\rightarrow$  linéaire si on étudie le même élément

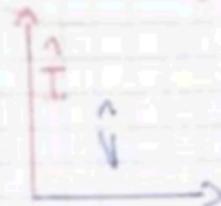
$$\underline{V} = \hat{V} e^{j(\omega t + \varphi)} \quad \underline{I} = \hat{I} e^{j(\omega t)}$$

$$\frac{\underline{V}}{\underline{I}} = \frac{\hat{V}}{\hat{I}} e^{j\varphi} = \underline{Z} \quad \leftarrow \text{ohms}$$

inductance  $\rightarrow$   $\underline{I}$  retard  $\frac{\pi}{2} \circ$  %  $\underline{V}$



condensateur  $\rightarrow$   $\underline{I}$  avance  $\frac{\pi}{2} \circ$  %  $\underline{V}$



$$(\underline{I}, \underline{V})$$

$$R = \frac{U \cdot I}{S} \quad \begin{array}{l} U \text{ en } \text{J} \cdot \text{km} \\ I \text{ en } \text{m} \quad S \text{ en } \text{m}^2 \end{array}$$

## Voltmètre / ampèremètre

essai à vide  $\rightarrow$  voltmètre,  $I = 0$

essai en charge  $\rightarrow$  ampèremètre  $R_{\text{ampère}} = 0$

chute de tension  $\rightarrow$  résistance interne

composant à l'équilibre  $\rightarrow$  tension à ses bornes nul

## Signaux alternatifs sinusoïdaux

$$\cos(a+b) = \cos(a)\cos(b) - \sin(a)\sin(b)$$

$$\cos(a-b) = \cos(a)\cos(b) + \sin(a)\sin(b)$$

$$\sin(a+b) = \sin(a)\cos(b) + \cos(a)\sin(b)$$

$$\sin(a-b) = \sin(a)\cos(b) - \cos(a)\sin(b)$$

angle en fonction du temps:

$$\theta = \omega \cdot t + \varphi \rightarrow \text{phase à l'origine}$$

$\hookrightarrow$  pulsation

$\omega$  en  $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$   $\varphi$  en rad

$$\underline{Y} = G + j \cdot (B) \quad \text{susceptance} \quad |\underline{Y}| \rightarrow \text{admittance}$$

$$\underline{Y} = \frac{1}{\underline{Z}}$$

$$\underline{Z}_R = R \quad \underline{Z}_L = j\omega L \quad \underline{Z}_C = \frac{1}{j\omega C} \quad \begin{array}{l} \text{(d'essai)} \\ \text{(possible)} \end{array}$$

- glacer  $T$  fonction math
- exprimer  $T$  en fonction de  $T$   
la période du signal
- intégrer

### Valeur moyenne

Le dispositif lent est sensible à la valeur moyenne des signaux que lui applique un dispositif rapide.

① la valeur moyenne d'une grandeur périodique est la moyenne des valeurs de cette grandeur

②  $V_{\text{may}} = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(\omega t) dt$  par rapport à  $\omega t$  toutes

③  $V_{\text{may}} = \frac{\text{aire sous la courbe sur période}}{\text{période}}$

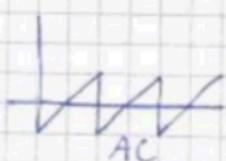
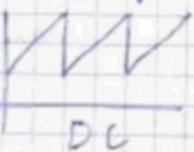
### composante continue et alternative

memor: 3 choix

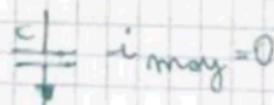
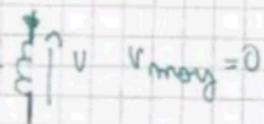
DC  $\rightarrow$  entrée directe

AC  $\rightarrow$  composante alternative

END  $\rightarrow$  ground  $\rightarrow$  masse



DC = AC  $\pm$  V<sub>may</sub>



$V_{\text{eff}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2 dt}$

# Triphasée

triphase  $\rightarrow$  3 conducteurs  $\rightarrow$  phases (+ neutre)

tensions  $V_1, V_2, V_3 \rightarrow$  simple  $V$

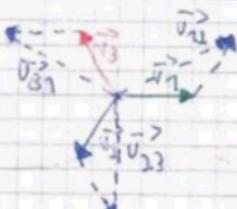
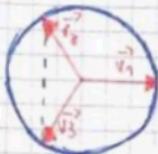
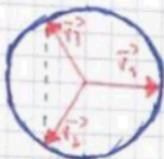
tensions  $V_{12}, V_{23}, V_{31} \rightarrow$  composées  $U$

(comme vecteur)

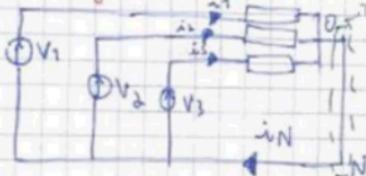
$$U_{12} = V_1 - V_2$$

3 phase déphasés de  $\frac{2\pi}{3} \rightarrow$  triphase équilibré

sens direct sens inverse



montage étoile



si  $i_N = 0$  on peut enlever cette branche  $\rightarrow$  N non

montage équilibré

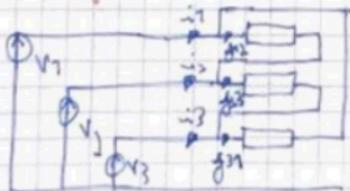
$\Rightarrow V_1, V_2, V_3$  alternatives sinusoïdale

triphases équilibré

potentiel au centre de

l'étoile = celui du neutre

montage triangle

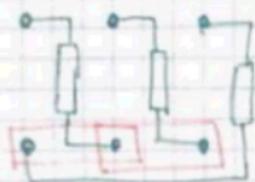


neutre de Kresnel

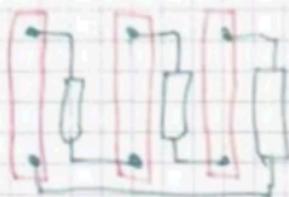
$\hookrightarrow$  courant composé sur les tensions composées

$\hookrightarrow$  courant simple sur les tensions simples

# choix triphasé étoile ou triangle



étoile



triangle

motor écrit 2 tensions → la grande ou s'en fiche  
→ la petite  
↳ les phases au bornes d'un enroulement

pas de  
sauvagement  
possible

non  
↳

à t'il des tensions

=

la tension admissible par  
un enroulement?

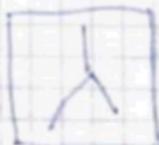
↓ oui



non  
↳

s'agit il de  
la tension  
simple du réseau?

↓ oui



pour le couplage  
d'un condo;

Y étoile:  $V = \frac{U}{\sqrt{3}}$  → tension

Δ triangle:  $U$  → tension

# Théorème de superposition

Dans un réseau linéaire le courant (ou la tension) dans une branche quelconque est = la  $\Sigma$  algébrique des courants obtenus dans cette branche sous l'effet de chacune des sources indépendantes prise isolément, toutes les autres étant remplacées par leur impédance interne.

## Energie et puissance

puissance absorbée  $\oplus$

$\rightarrow$  donnée  $\ominus$

active  $\rightarrow$  signaux sinusoïdaux  
moyenne  $\rightarrow$  signaux continus

Énergie:  $W_e = UI \Delta t$  (en J)

puissance:  $P = \frac{dW_e}{dt} = UI$

lettre min  $\rightarrow$  variable  
may  $\rightarrow$  constant

$$W = \int_{t_0}^{t_1} p(t) dt$$

$$\textcircled{1} P = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} p(t) dt$$

lire sans la compt sur un intervalle d'une période

$$P_{eff} = R \langle i^2(t) \rangle = \frac{\langle u^2(t) \rangle}{R}$$

$$U_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt} = \frac{U}{\sqrt{2}}$$

$$I_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int i^2 dt}$$

$$U_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int u^2 dt}$$

effet Joule  $P_R = U_{eff} \cdot I_{eff}$

la valeur efficace d'un courant est égale à la valeur du courant continu qui dissiperait la même puissance active dans la résistance.

$$|I_{may}| \leq I_{eff} \leq |\hat{I}|$$

la tension aussi

puissance active dans un circuit et une inductance nul

Puissance active d'un générateur  $\rightarrow$  nul

$$I_{eff} V_2 = I_{max}$$

Puissance active / puissance moyenne  $\rightarrow P = \overline{u(t) \cdot i(t)} = U_{eff} I_{eff} \cos \varphi$

Puissance apparente  $S = U_{eff} I_{eff}$

facteur de puissance:  $\alpha = \frac{P}{S} = \cos \varphi \leq 1$

$$P = (I, \vec{0})$$

$Q = U_{eff} I_{eff} \sin \varphi$  (VAR)  $\rightarrow$  puissance réactive

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2} \quad \varphi = \arctan \frac{Q}{P}$$

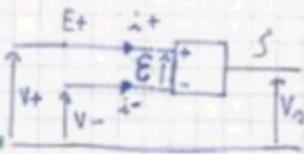
$$Q_L = L \omega I_{eff}^2 = U_{eff} I_{eff} \rightarrow 0 < \varphi < \frac{\pi}{2}$$

$$Q_C = -C \omega U_{eff}^2 = -U_{eff} I_{eff} \rightarrow -\frac{\pi}{2} < \varphi < 0$$

Amplificateur linéaire intégré (ALI)

$$V_s = \mu \xi \quad \mu \rightarrow i \text{ f} /$$

ALI idéal  $\rightarrow$  impédance entrée  $\infty$   
 $\rightarrow$  sortie nulle  $\rightarrow P = \infty \Rightarrow V = 0$



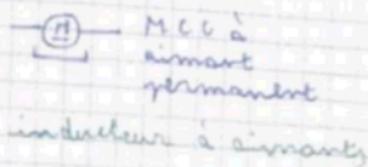
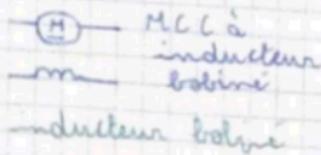
réalisation:

- ① on considère  $\Rightarrow$  les impédances d'entrée  $\Rightarrow i^+ = i^- = 0$   
l'ALI idéal sont infinies

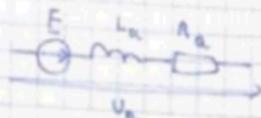
- ② s'observe une contre réaction  $\Rightarrow$  le régime de fonctionnement est  $\Rightarrow \xi = 0 \Rightarrow V^+ = V^-$   
négative le régime linéaire

$$\int x \cos dt \rightarrow \frac{x}{\omega} \quad \frac{dx}{dt} \rightarrow \omega x$$

# Machine à courant continu



$J$  (kg.m<sup>2</sup>)  
inertie



$T_{em}$  (Nm)  
couple électromagnétique  
du rotor

$$V_a = E + R_a I_a + L \frac{dI_a}{dt}$$

$T_p$  (Nm)  
couple des paires

$$J \frac{d\Omega}{dt} = T_{em} - T_p - T_{cu}$$

$T_{cu}$  (Nm)  
couple utile

$$E = k \Omega \phi$$

$$T_{em} = k I_a \phi$$

$\phi$  flux inducteur

$$P_a = P_u + p_r$$

↑  
 puissance  
 absorbée

↑  
 utile  
 ↑  
 pertes

$$\eta = \frac{P_u}{P_a}$$

puissance électromagnétique

$$P_{em} = E I_a = T_{em} \Omega \quad (W)$$

## Partie 2 ALI en régime non linéaire

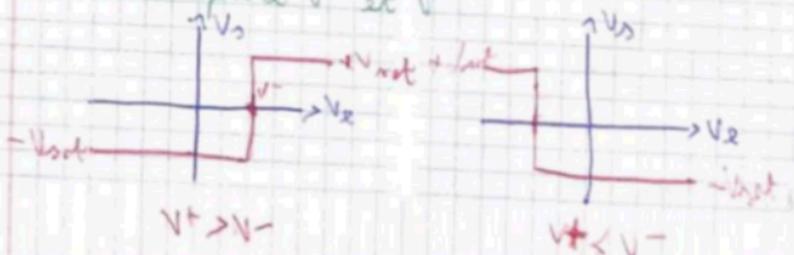
on considère l'ALI idéal  
on observe pas de CR négative

⇒ RF et le RNL

\* si  $V^+ > V^- \Rightarrow E > 0$  | \* si  $V^+ < V^- \Rightarrow E < 0$

⇒  $V_s = +V_{sat} \Rightarrow T_{em}$  | ⇒  $V_s = -V_{sat}$

on compare  $V^+$  et  $V^-$



# Diagramme de Bode et fonction de transfert

$$I(j\omega) = \frac{F(j\omega)}{E(j\omega)}$$

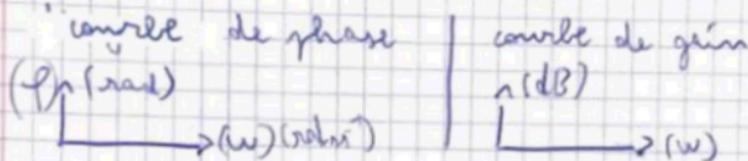
$$G = |I(j\omega)|$$

$$\varphi = \arg(I)$$

$$\arg T_1 T_2 = \arg T_1 + \arg T_2$$

$\times 10$  W  $\rightarrow$  +1 décade  $\rightarrow 10 \rightarrow$  -1 décade

$\times 2$  W  $\rightarrow$  +1 octave  $\rightarrow 2 \rightarrow$  -1 octave

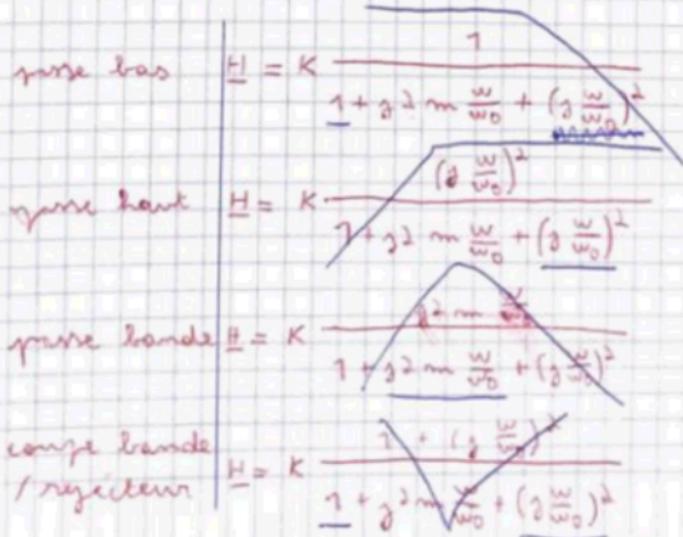


1<sup>er</sup> ordre

	passif bas	dérivateur	intégrateur	avance de phase
$\frac{F}{E} =$	$\frac{K}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}$	$jK\frac{\omega}{\omega_c}$	$\frac{K}{j\frac{\omega}{\omega_c}}$	$K(1 + j\frac{\omega}{\omega_c})$
$\omega_c$ position de	coure -3 dB	coure 0 dB	coure 0 dB	coure +3 dB

K coefficient en gain statique du système

2<sup>ème</sup> ordre



bielle = 2 rotules

$b(p-1) - \sum \text{lig} = \text{mat} \cdot m \cdot h$   
 $h > 0$  hyperstatique  
 $h = 0$  isostatique

isolé  
comant  
normes  
système  
→ échange

Système  
we case  
contexte →  


$F = r \cdot S$   
N Pa m<sup>2</sup>

Torseur  
glisseur (une force)  
couple (un moment)

Meca

3 forces  
3 forces non parallèles  
se joignent en un point S

système  
soumis à 2 forces  
de support commun  
même norme et de sens opposé

problème plan  
symétrie du système  
symétrie du chargement

Engrenage  
 $r = \pi \cdot m \rightarrow \text{module}$   
 $D = m \cdot z$  → n dent

hyperstatique  
montage  
fixe  
rigide  
+ des  
+  
- des  
-  
→ augmenter degré mobilité

by the  
révisibilité

réduire hyperstatisme  
→ augmenter degré mobilité